



中国智能网联汽车技术规程

## 测评报告



蔚来 ES6  
75kWh

## 辅助驾驶

行车辅助 ★★★★★☆

泊车辅助 ★★★★★

### 车辆信息

车辆型号：HFC6493EC1SEV1-W

生产厂家：安徽江淮汽车集团股份有限公司

软件名称：Banyan

软件版本：2.2.0

能源类型：纯电动

### 传感器配置

智能驾驶芯片

1016 TOPS

超声波雷达

12个

毫米波雷达

5个

摄像头

11个

激光雷达

1个

其他传感器

——

测试日期：2023年10月

测试地点：天津市西青区智能网联先导区试验场、天津市社会道路、济南市山东高速智能网联测试基地

\*本报告仅对该样品、该软件版本、该测试环境有效，最终解释权归中汽测评所有。



★★★★★  
辅助驾驶  
行车辅助



1 基础行车辅助 得分率 92.9%

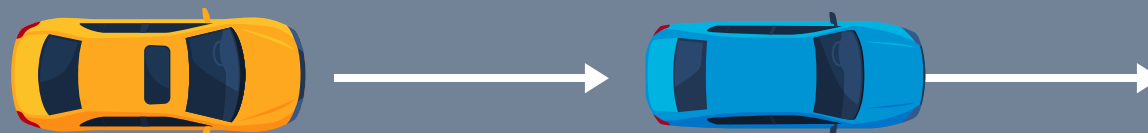
/已测车型平均得分率 87.0%

① 跟车能力 得分率 96.2%

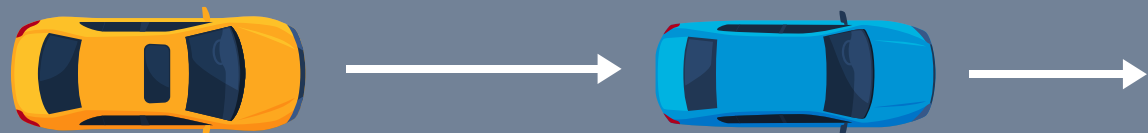
前车静止识别与响应： 得分率 100.0%



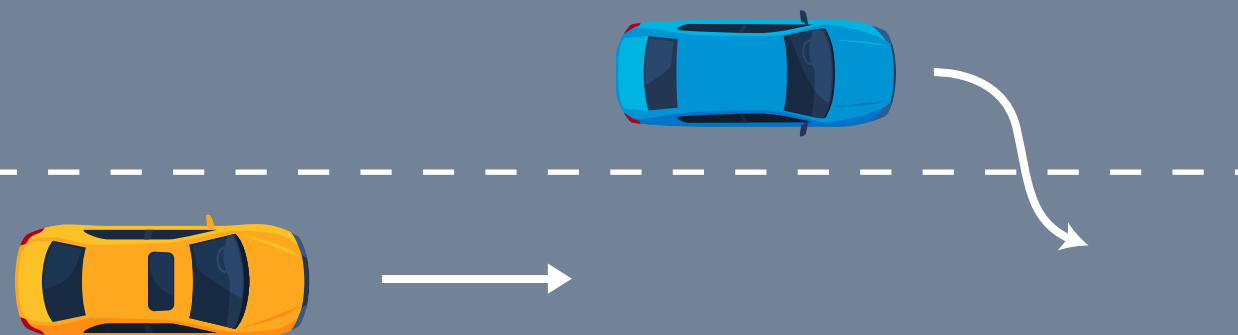
前车低速识别与响应： 得分率 100.0%



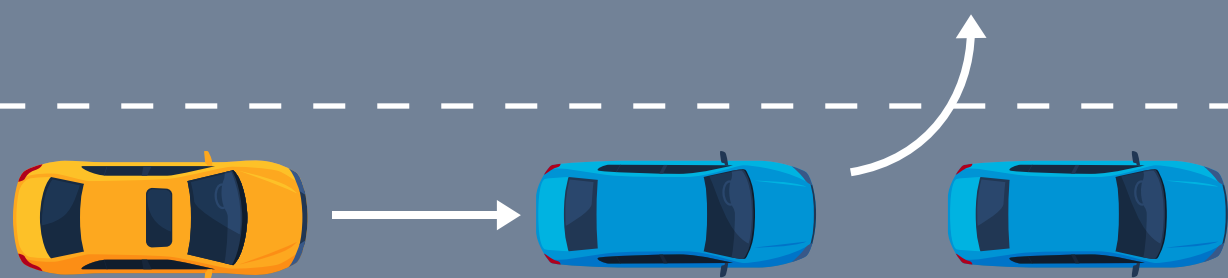
前车减速识别与响应： 得分率 100.0%



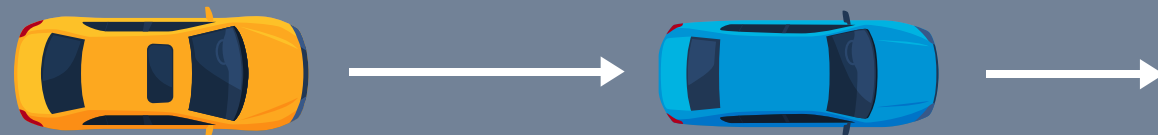
前车切入识别与响应： 得分率 85.0%



前车切出识别与响应： 得分率 85.0%

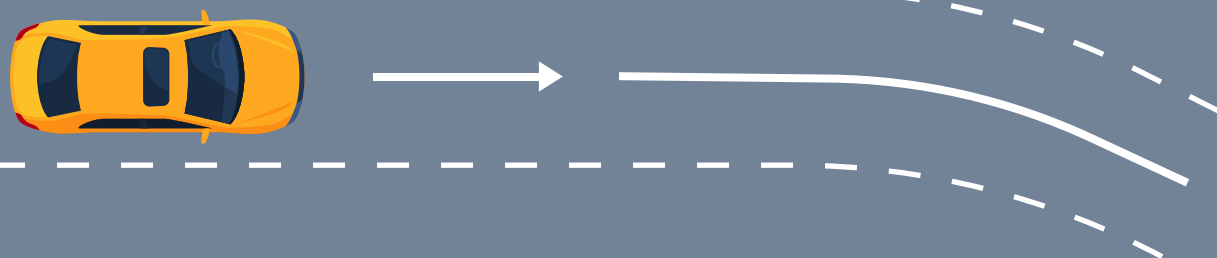


跟随前车启停： 得分率 100.0%



② 组合控制能力 得分率 100%

车道居中控制： 得分率 100.0%



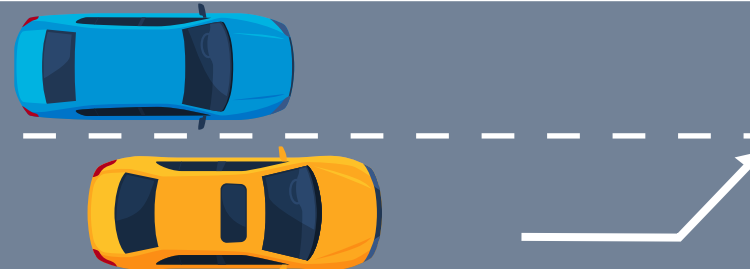
低速组合控制： 得分率 100.0%



高速组合控制： 得分率 100.0%



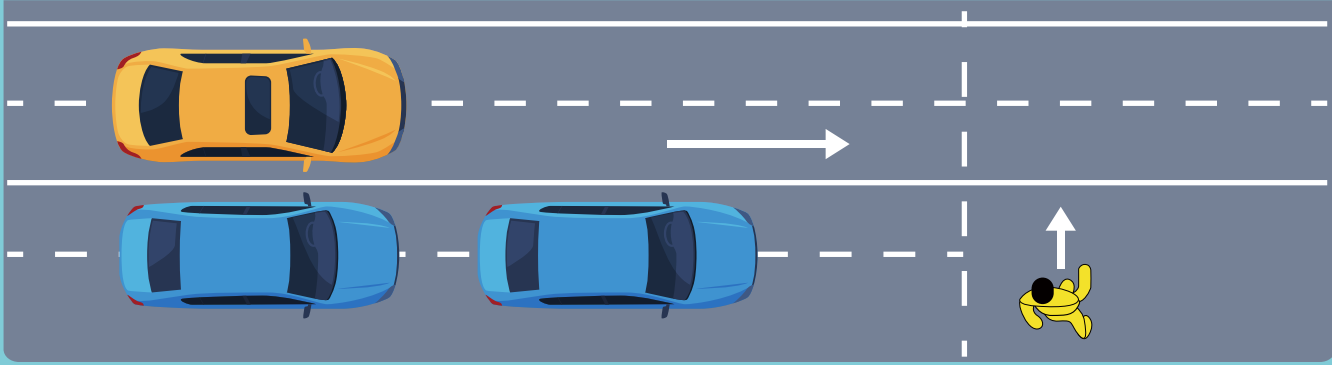
拨杆换道能力(加分项)： 得分率 100.0%



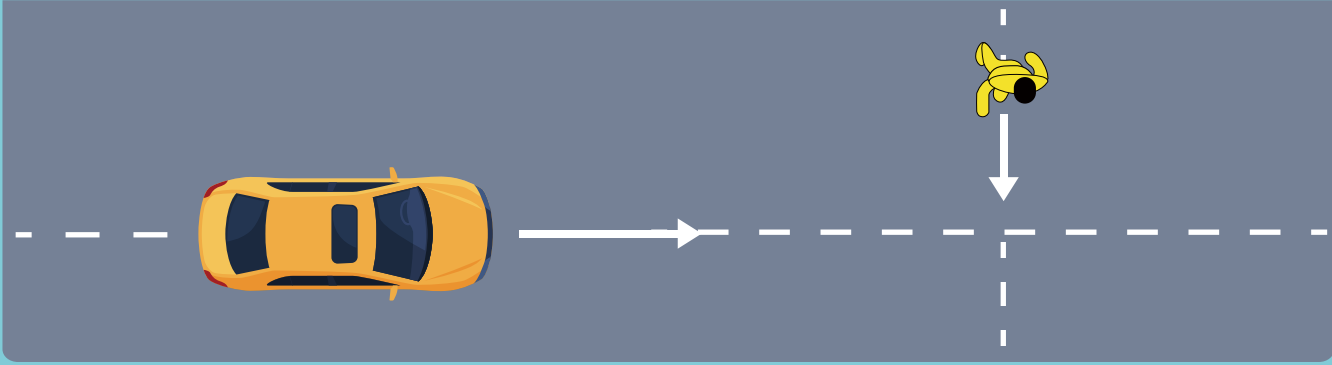
③ 紧急避险能力 得分率 76.0%

(1) 行人及二轮车横穿 得分率 75.0%

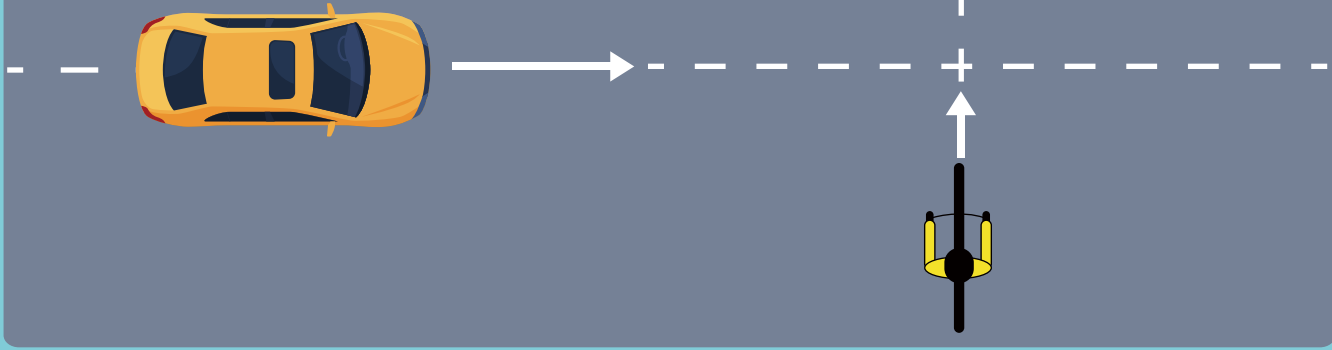
有遮挡行人横穿： 得分率 100.0%



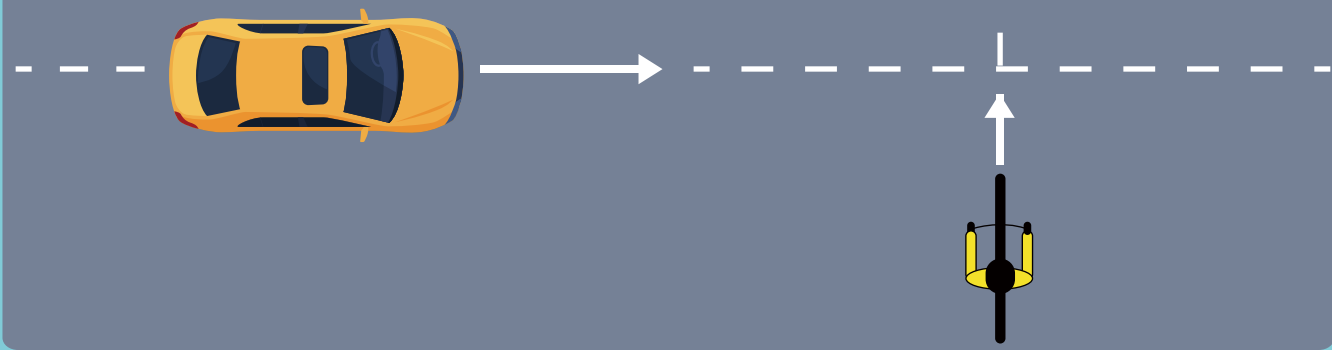
夜间行人横穿： 得分率 100.0%



二轮车横穿： 得分率 100.0%

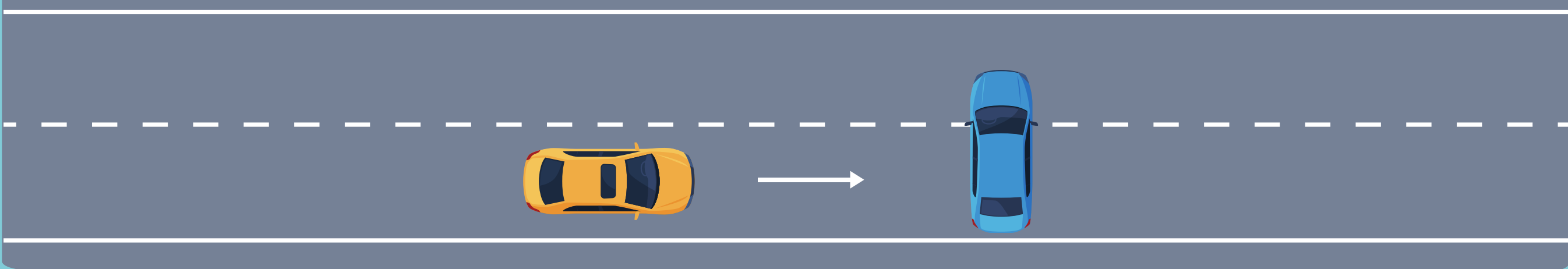


电动二轮车横穿： 得分率 0.0%



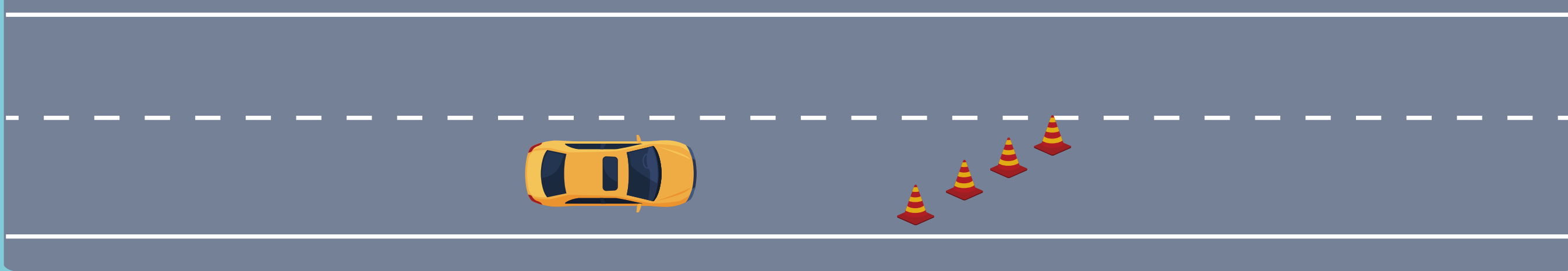
(2) 交通事故 得分率 100.0%

事故车辆识别与响应： 得分率 100.0%



(3) 道路施工 得分率 0.0%

锥桶识别与响应 得分率 0.0%



(4) 模拟危险场景 (加分项) 得分率 84.6%

④ 驾驶员交互 得分率 86.0%

(1) 系统提示 得分率 100.0%

(2) 驾驶员监测 得分率 80.0%

基础行车辅助试验现场照片 (示例)





## 2 领航行车辅助 得分率 87.9%

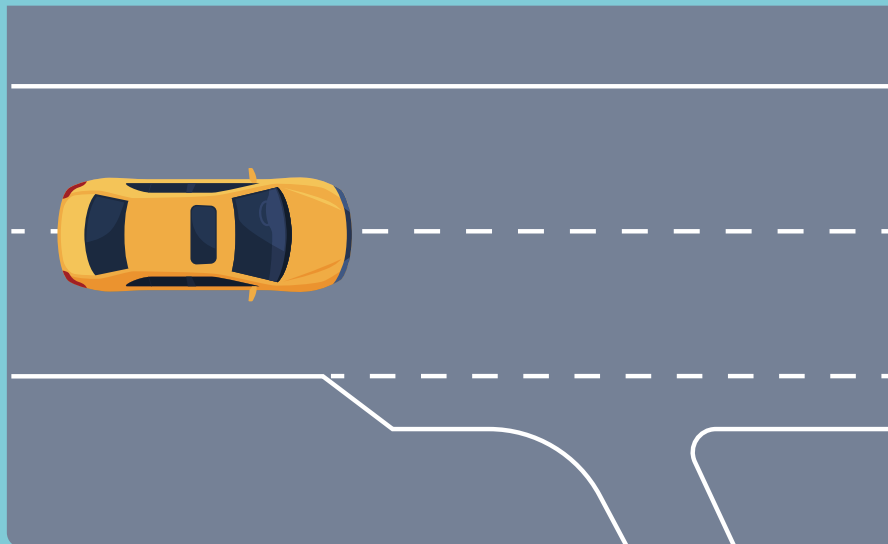
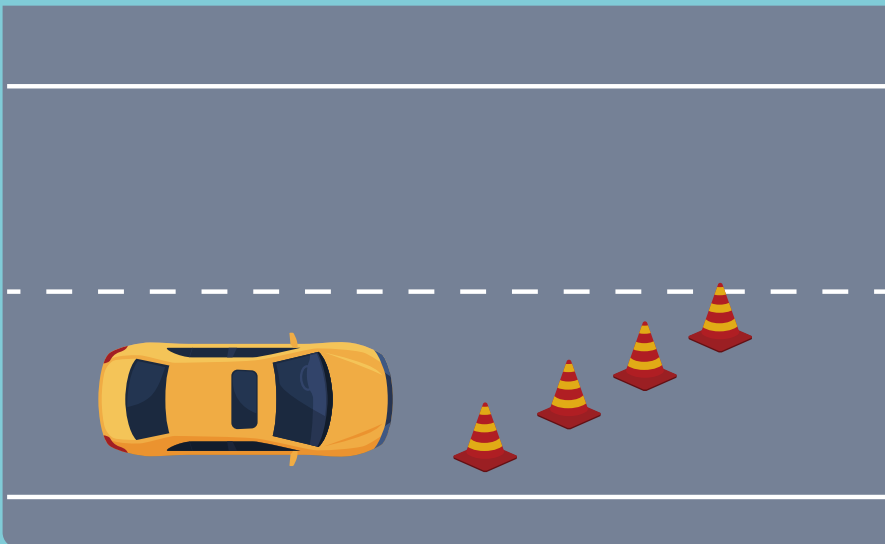
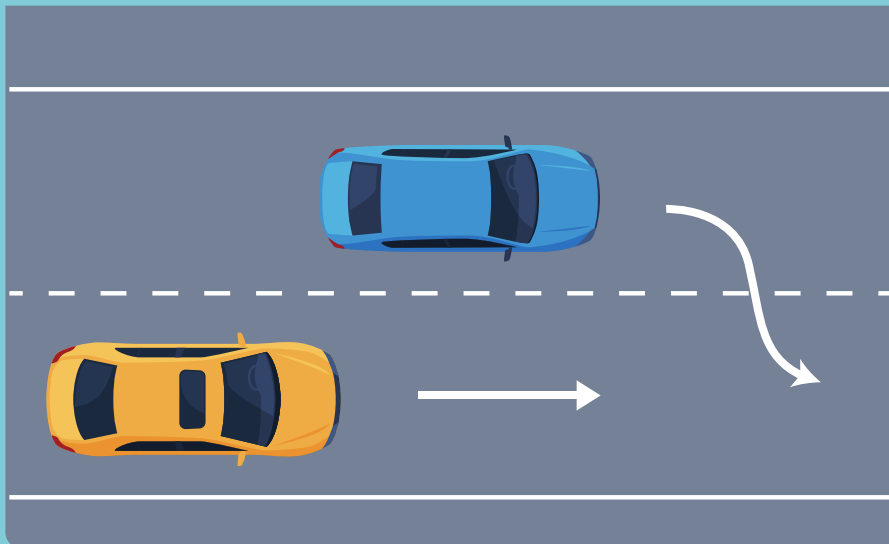
/已测车型平均得分率 90.2%

### ① 主动换道能力 得分率 84.9%

车道占用换道：得分率 75.9%

突发情况换道：得分率 88.4%

导航路线换道：得分率 97.6%



### ② 连续运行能力 得分率 100%

(1) 通行成功率

得分率 100.0%

(2) 系统接管频次

得分率 100.0%

(3) 车辆行驶舒适度

得分率 100.0%

## 领航行车辅助试验现场照片(示例)



## 综合评价

C-ICAP 基础行车辅助测试评价：该车型在跟车能力项目中，均未发生碰撞，在前车切入识别与响应和前车切出识别与响应场景中出现减速度较大情况；在组合控制能力项目中，车辆能够控制车辆横向运动，且未与障碍车辆发生碰撞；在紧急避险项目中，在电动二轮车横穿场景和道路施工场景中发生碰撞；在驾驶员交互项目中，驾驶员状态监测场景中存在报警时间较晚的现象。

C-ICAP 领航行车辅助测试评价：该车型在主动换道项目中，除纸箱目标物外，均未发生碰撞，部分场景下出现减速度略大的现象，在条件满足的情况下，可以根据道路情况完成换道动作，可以根据导航路线，实现匝道通行；在长时间连续使用过程中，表现优异。

综上所述，该车型在行车辅助方面的测试评价结果优异。

辅助驾驶  
泊车辅助



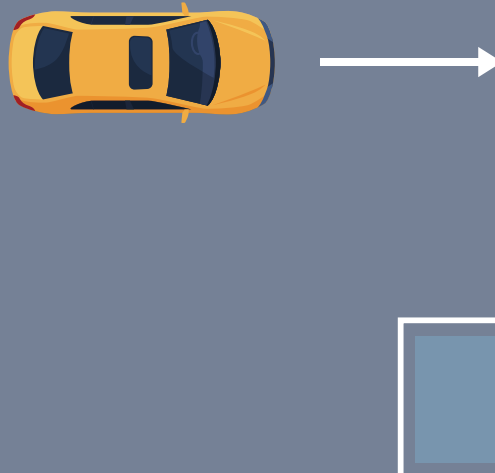
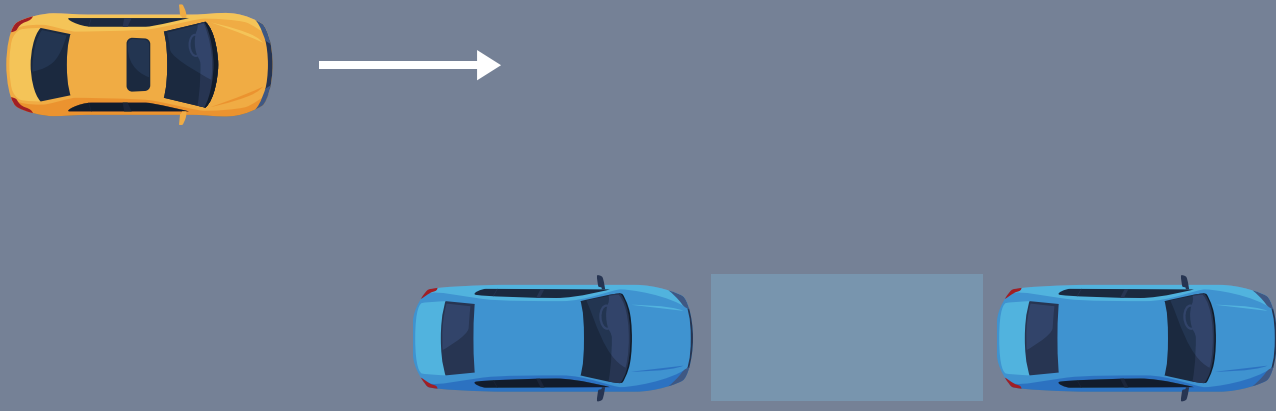
基础泊车辅助 得分率 93.2%

/已测车型平均得分率 88.3%

① 车位前泊入能力 得分率 93.2%

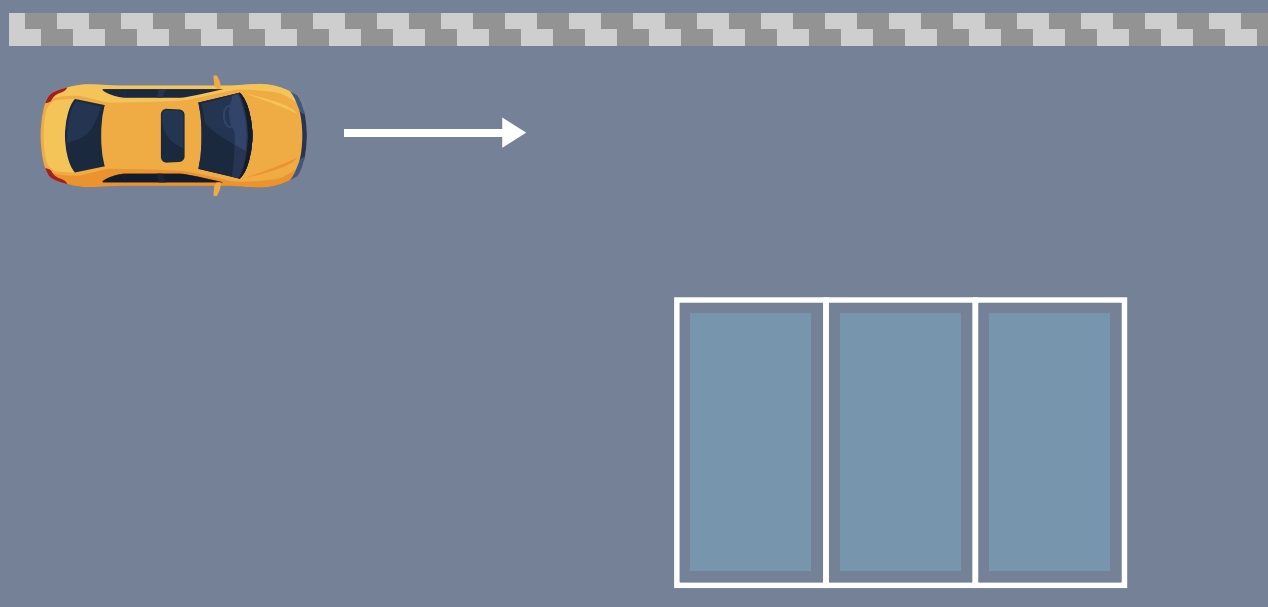
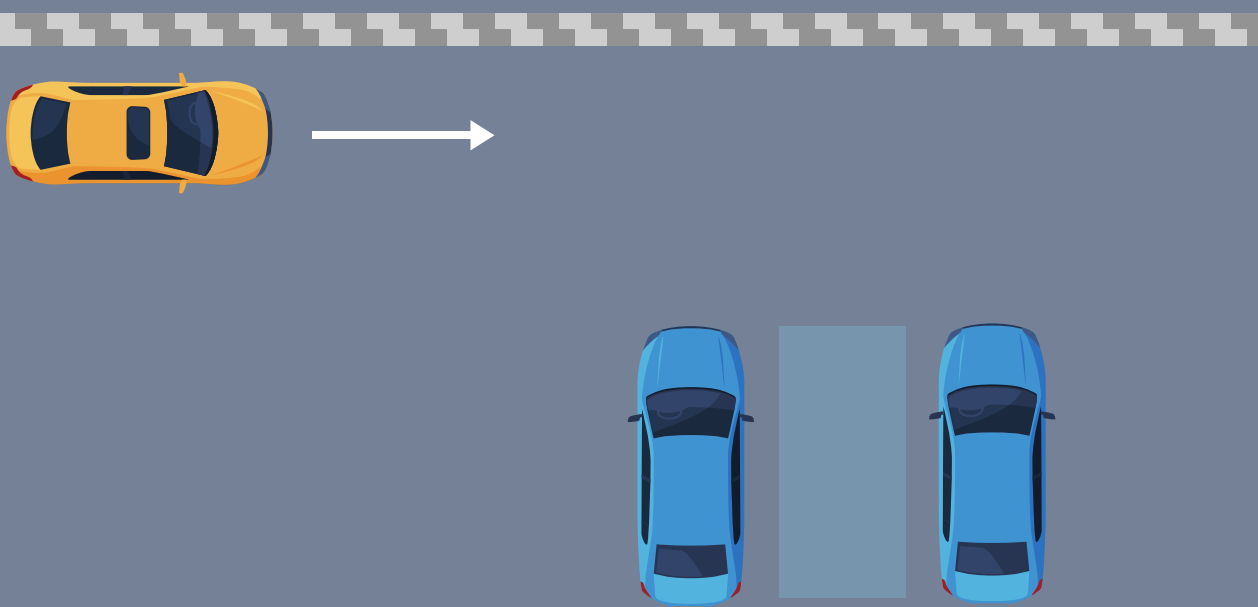
平行车位：

得分率 89.0%



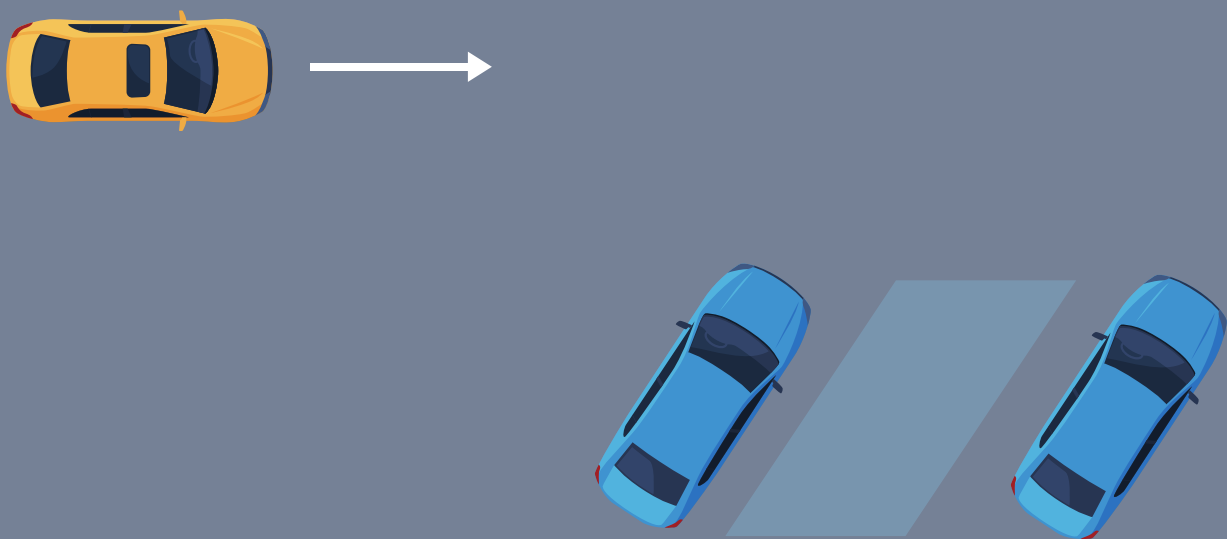
垂直车位：

得分率 98.0%



斜车位：

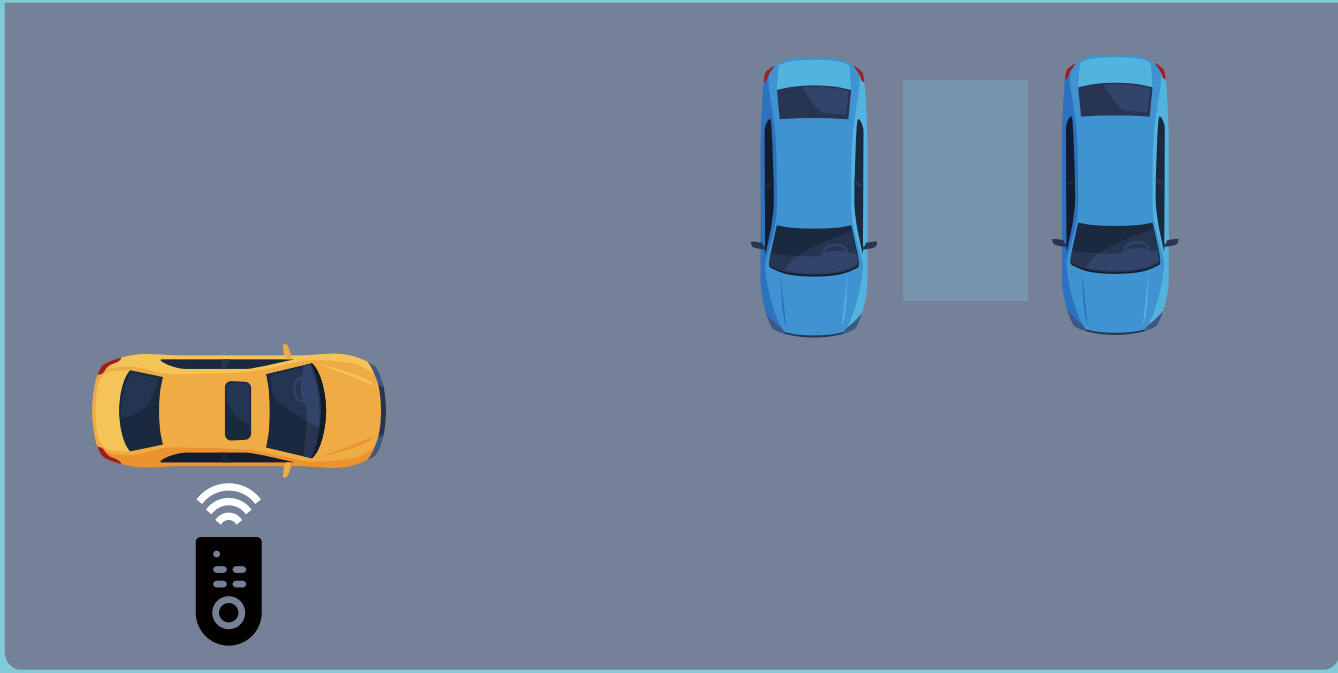
得分率 100.0%



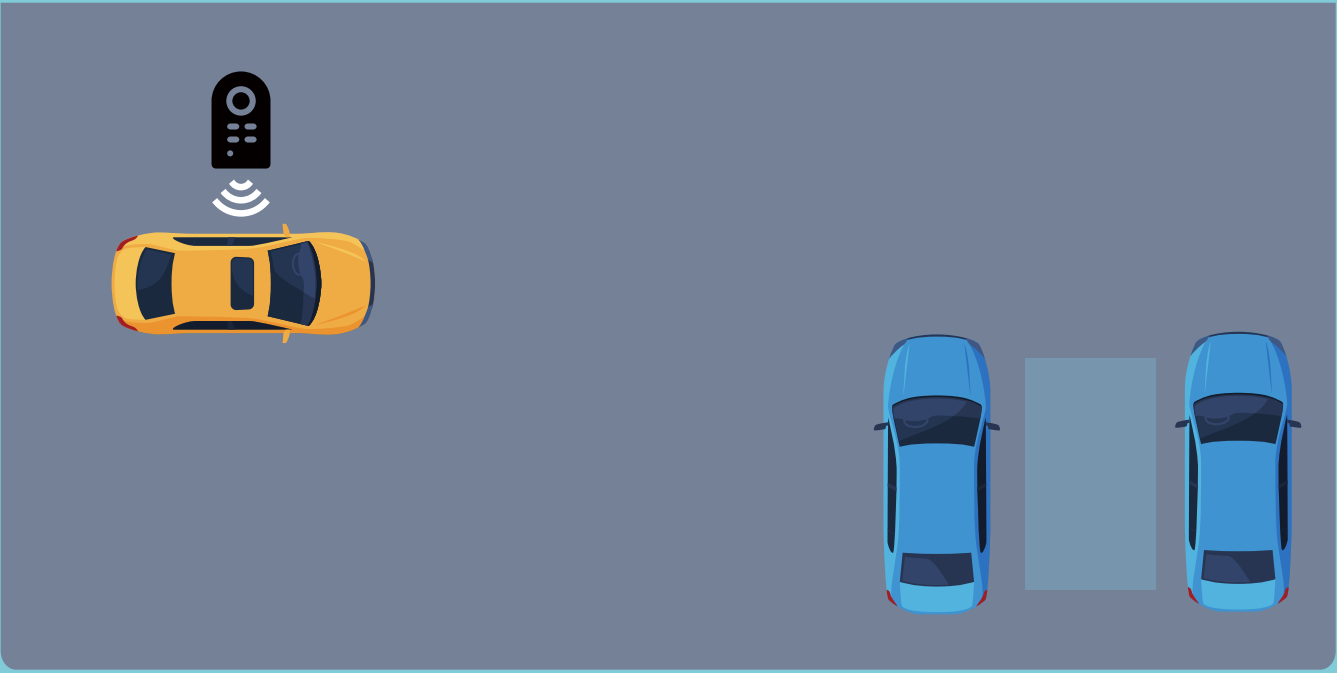


② 车位前遥控泊车能力 得分率 \_\_\_\_\_

遥控器故障： 得分率 \_\_\_\_\_



遥控功能误用： 得分率 \_\_\_\_\_



基础泊车辅助试验现场照片（示例）



综合评价

在C-ICAP基础泊车辅助测试场景中，该车型在平行车位-空间车位中表现有所不足，主要体现在：泊车过程中揉库次数较多；泊车结束后，停放位置不居中。在垂直车位中总体表现优秀，仅在空间车位（狭小尺寸）场景中存在揉库次数较多的现象。在斜车位场景中表现优异。

该车型不具备遥控泊车和记忆泊车功能，未进行评价。

综上所述，该车型在基础泊车辅助方面的测试结果优异。